

Гидролокатор  
бокового обзора  
с аппаратной корреляцией  
сложных сигналов

ИрННТУ

2015

# Основные характеристики

- Тип зондирующего сигнала:
  - Тональный
  - ЛЧМ
- Рабочие частоты: 65...85 кГц
- Длительность импульса: 50...600 мкс
- Длительность записи сигнала: до 200 мс
- Макс. наклонная дальность: 140 м
- Потребляемая мощность не более 20 Ватт

# Внешний вид блока электроники и антенн

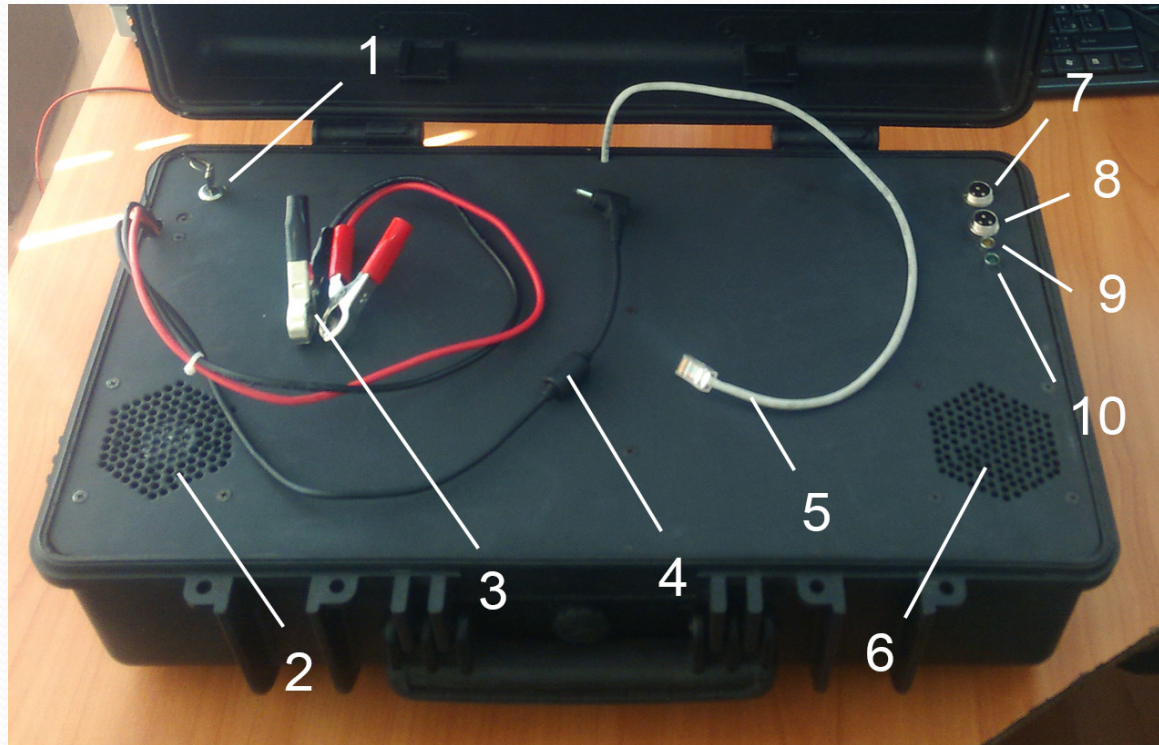


Блок электроники выполнен в защищённом кейсе. Сверху блок электроники закрывается фальшпанелью на которую помещается ноутбук.

Блок ВЧ антенн выполнен из алюминиевого профиля с креплением под фланец, устанавливаемый на судне.



# Панель блока электроники

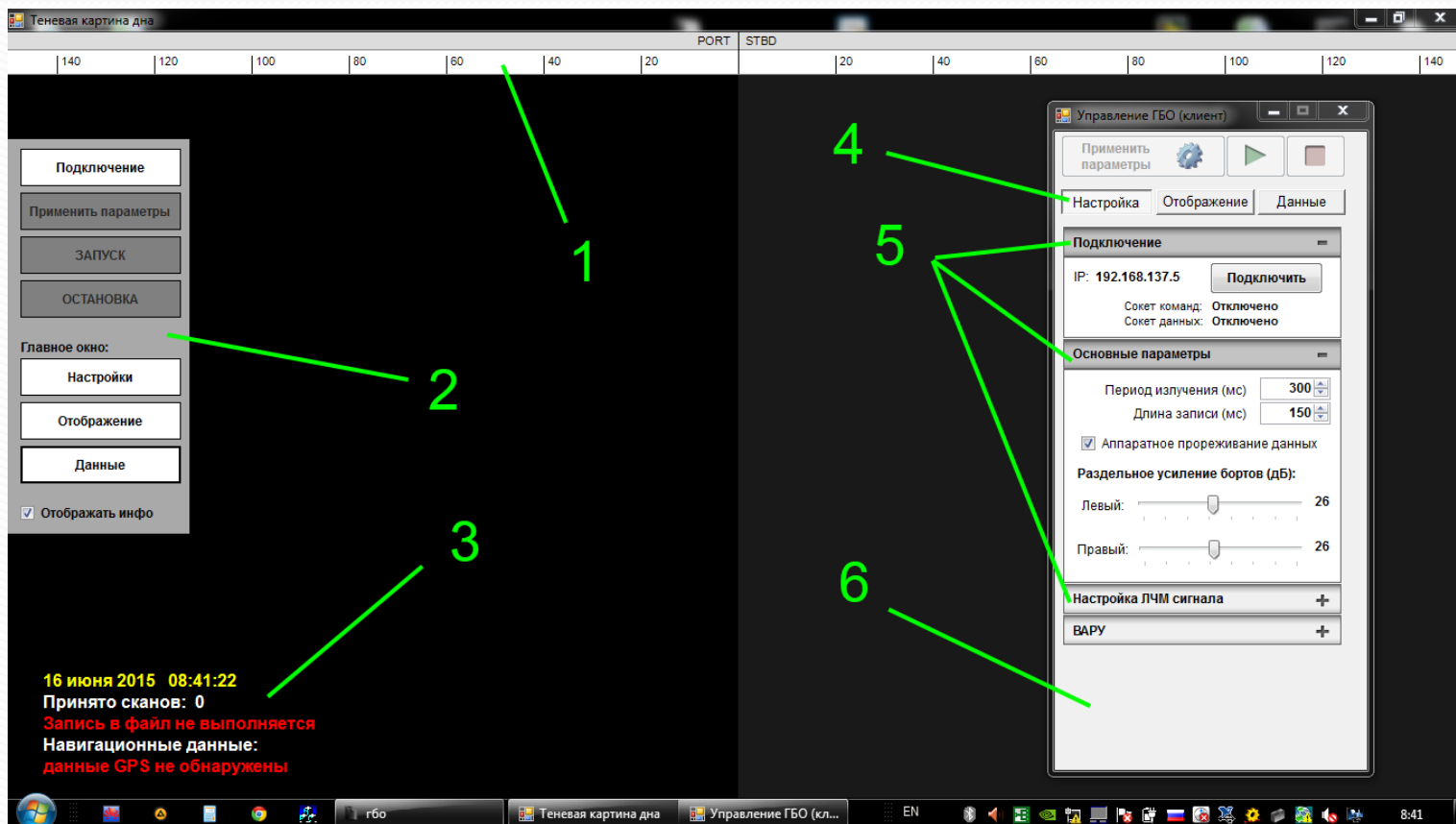


1 – ключ включения/отключения питания  
2,6 – система охлаждения  
3 – зажимы для аккумулятора 12 В  
4 – провод блока питания ноутбука  
5 – кабель Ethernet для подключения ноутбука

7 – разъем для подключения антенны левого борта  
8 – разъем для подключения антенны правого борта  
9 – индикатор включения питания  
10 – индикатор готовности к работе

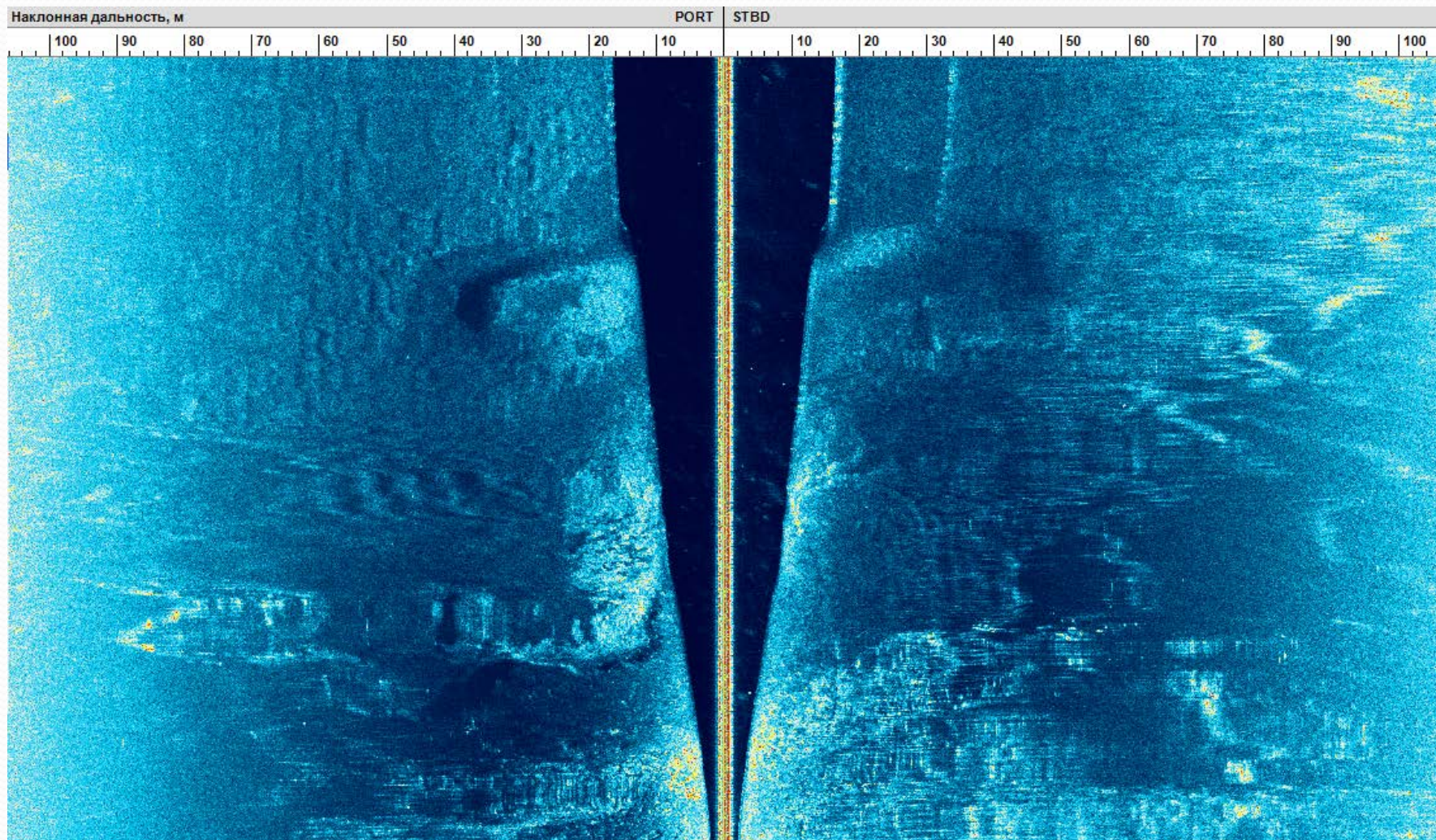


# Интерфейс программы управления



- 1 – шкала времени приёма сигнала, в миллисекундах
- 2 – «выезжающая» панель быстрого доступа с дублирующими основными кнопками
- 3 – оперативная информация о работе системы
- 4 – вкладки окна управления
- 5 – сворачиваемые/разворачиваемые разделы настроек программы
- 6 – окно управления ГБО

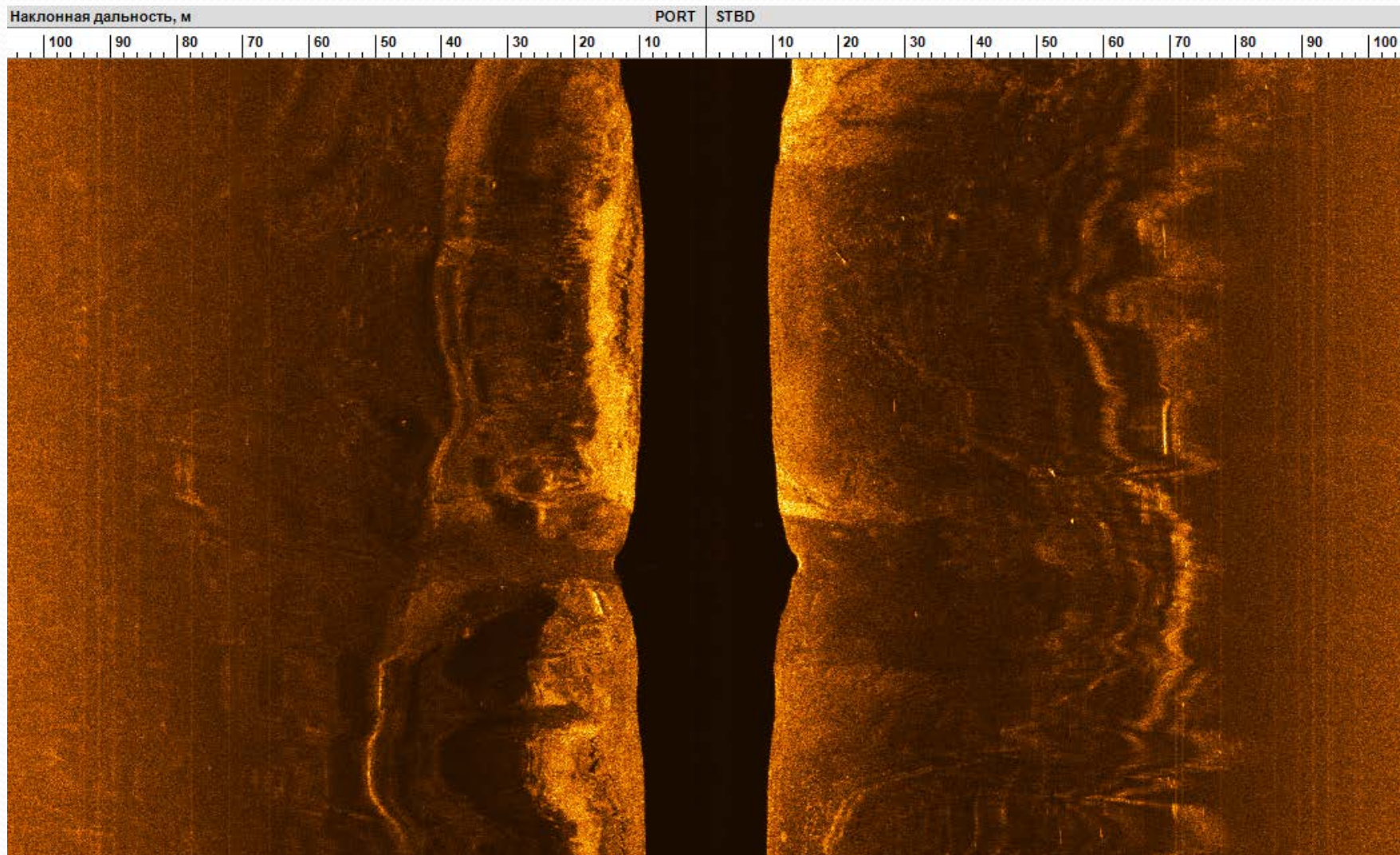
# Пример данных, полученных при испытании опытного образца



Холм на дне по курсу движения судна

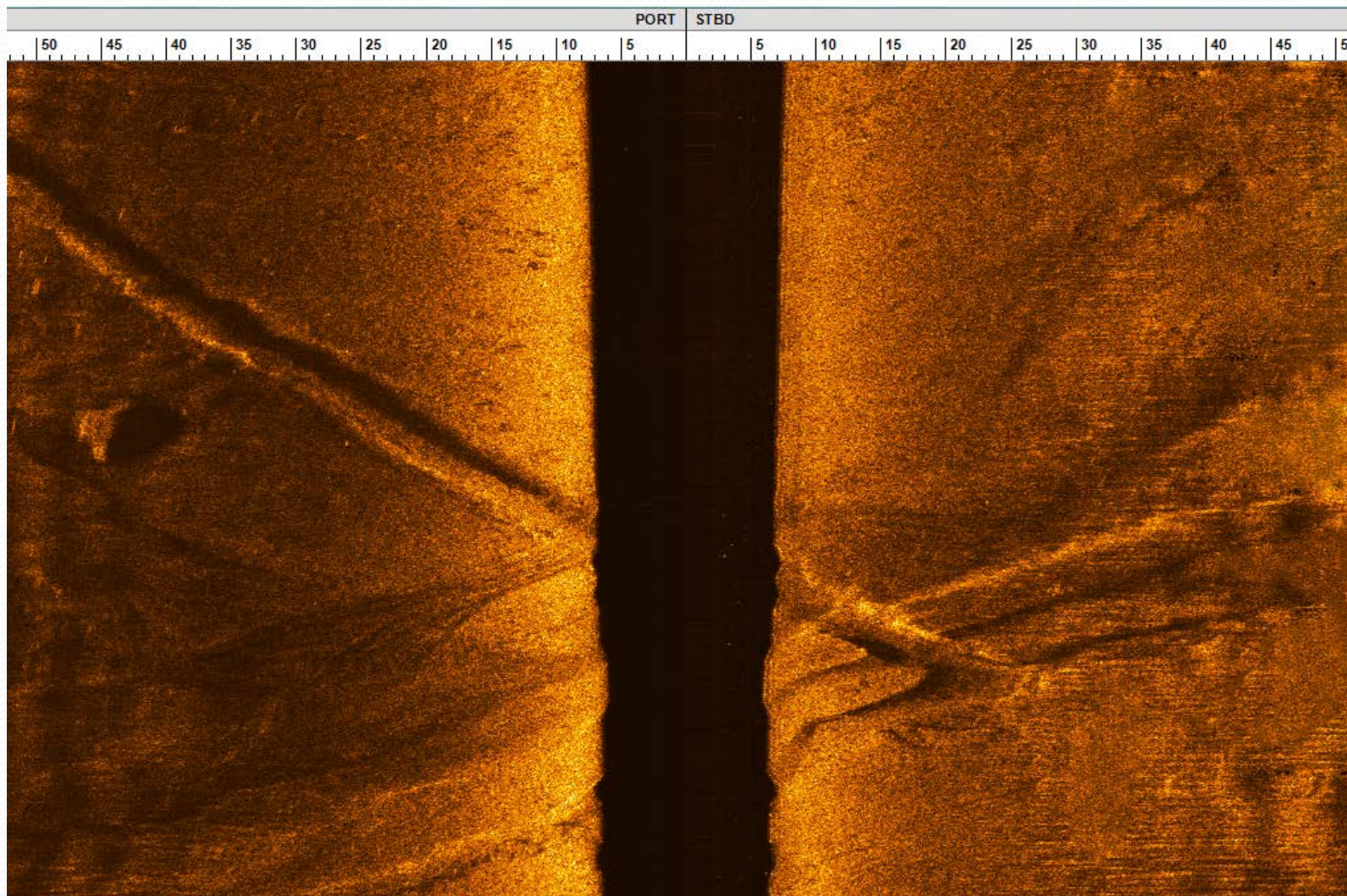


# Пример данных, полученных при испытании опытного образца





# Пример данных, полученных при испытании опытного образца



Подводный ров